

PCT

WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM
Internationales Büro



INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICHT NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE
INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation ⁶ : B29C 51/14, 51/08, 51/04	A1	(11) Internationale Veröffentlichungsnummer: WO 97/21534 (43) Internationales Veröffentlichungsdatum: 19. Juni 1997 (19.06.97)
(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/CH96/00427 (22) Internationales Anmeldedatum: 4. December 1996 (04.12.96) (30) Prioritätsdaten: 3502/95 12. December 1995 (12.12.95) CH 1040/96 24. April 1996 (24.04.96) CH (71) Anmelder: ALUSUISSE TECHNOLOGY & MANAGE- MENT AG [CH/CH]; CH-8212 Neuhausen am Rheinfall (CH). (72) Erfinder: ZEITER, Patrik; Kasernenstrasse 30, CH-8180 Bülach (CH). OSTER, Heinz; Kirchweg 57, CH-8245 Feuerthalen (CH).	(81) Bestimmungsstaaten: AU, BG, BR, BY, CN, CZ, EE, HU, IL, IS, JP, KR, LT, LV, MX, NO, NZ, PL, RO, RU, SG, SI, SK, TR, UA, VN. Veröffentlicht <i>Mit internationalem Recherchenbericht.</i>	

(54) Title: PROCESS FOR MAKING SHAPED PACKAGES

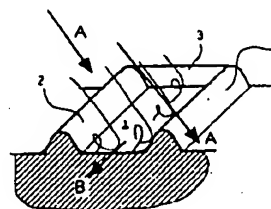
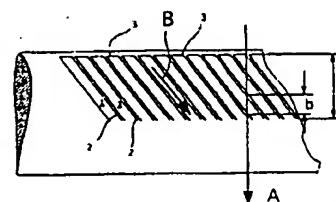
(54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUM HERSTELLEN VON FORMPACKUNGEN

(57) Abstract

A process for making cold-formed packages with at least one recess of a metal-plastic composite (20). Examples of such packages are the bases of push-out or blister packs. According to the process, the composite (20) is secured between a clamp (5) and a matrix (1). The matrix (1) has at least one depression aperture (8) and a die (6) is pushed into said aperture (8), whereby the composite (20) is shaped with one or more depressions to form the package. The matrix (1) and the clamp (5) have mating edge regions (11, 12) and within the edge region (11) the matrix (1) has a shoulder region (13) which surrounds the depression aperture(s) (8). The surface of the shoulder region (13) is 0.01 to 100 mm deeper than the surface of the edge region (11) of the matrix (1) and (a) first die(s) (6) with a high-friction shaping surface shape(s) the metal-plastic composite (20) in one or more steps to 100 % of the final depth of the depressions, whereafter (a) second die(s) (6) with a low-friction shaping surface finally shapes the pre-pressed metal-plastic composite (20) to at least 100 % of the final depth of the depressions in one or more steps. (Fig. 6).

(57) Zusammenfassung

Verfahren zum Herstellen von kaltverformten Formpackungen mit wenigstens einer Vertiefung, aus einem Metall-Kunststoff-Verbund (20). Beispiele von solchen Formpackungen sind die Bodenteile von Durchdruckpackungen oder Blisterpackungen. Gemäss dem Verfahren wird der Verbund (20) zwischen einem Niederhalter (5) und einer Matrice (1) festgehalten. Die Matrice (1) weist wenigstens eine Gesenköffnung (8) auf und ein Stempel (6) wird in die Gesenköffnung (8) vorgetrieben und dabei der Verbund (20) zu der Formpackung mit entsprechend einer oder mehreren Vertiefungen verformt. Die Matrice (1) und der Niederhalter (5) weisen einen einander gegenüberliegenden Randbereich (11, 12) auf und die Matrice (1) hat innerhalb des Randbereiches (11) einen Schulterbereich (13), welcher die Gesenköffnung (8) oder die Gesenköffnungen (8) umgibt. Die Oberfläche des Schulterbereiches (13) liegt um 0,01 bis 10 mm tiefer als die Oberfläche des Randbereiches (11) der Matrice (1) und ein erster Stempel (6) oder erste Stempel (6) mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung formen den Metall-Kunststoff-Verbund (20) in einem oder mehreren Schritten bis zu 100 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vor und anschliessend mit einem zweiten Stempel (6) oder Stempeln (6) mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung wird der vorverformte Metall-Kunststoff-Verbund (20) in einem oder mehreren Schritten bis zu wenigstens 100 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen endverformt. (Fig. 6).



LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

AM	Armenien	GB	Vereinigtes Königreich	MX	Mexiko
AT	Österreich	GE	Georgien	NE	Niger
AU	Australien	GN	Guinea	NL	Niederlande
BB	Barbados	GR	Griechenland	NO	Norwegen
BE	Belgien	HU	Ungarn	NZ	Neuseeland
BF	Burkina Faso	IE	Irland	PL	Polen
BG	Bulgarien	IT	Italien	PT	Portugal
BJ	Benin	JP	Japan	RO	Rumänien
BR	Brasilien	KE	Kenya	RU	Russische Föderation
BY	Belarus	KG	Kirgisistan	SD	Sudan
CA	Kanada	KP	Demokratische Volksrepublik Korea	SE	Schweden
CF	Zentrale Afrikanische Republik	KR	Republik Korea	SG	Singapur
CG	Kongo	KZ	Kasachstan	SI	Slowenien
CH	Schweiz	LI	Liechtenstein	SK	Slowakei
CI	Côte d'Ivoire	LK	Sri Lanka	SN	Senegal
CM	Kamerun	LR	Liberia	SZ	Swasiland
CN	China	LX	Litauen	TD	Tschad
CS	Tschechoslowakei	LU	Luxemburg	TG	Togo
CZ	Tschechische Republik	LV	Lettland	TJ	Tadschikistan
DE	Deutschland	MC	Monaco	TT	Trinidad und Tobago
DK	Dänemark	MD	Republik Moldau	UA	Ukraine
EE	Estland	MG	Madagaskar	UG	Uganda
ES	Spanien	ML	Mali	US	Vereinigte Staaten von Amerika
FI	Finnland	MN	Mongolei	UZ	Usbekistan
FR	Frankreich	MR	Mauritanien	VN	Vietnam
GA	Gabon	MW	Malawi		

Verfahren zum Herstellen von Formpackungen

Vorliegende Erfindung betrifft ein Verfahren zum Herstellen von kaltverformten Form-
5 packungen aus einem Metall-Kunststoff-Verbund, wobei der Verbund zwischen einem Niederhalter und einer Matrize festgehalten wird und die Matrize wenigstens eine Gesenkköf-
nung aufweist und in die Gesenkköffnungen der Matrize ein Stempel vorgerieben wird und
dabei der Verbund zu der Formpackung mit einer oder mehreren Vertiefungen verformt wird.
Ferner betrifft vorliegende Erfindung auch eine Vorrichtung zur Ausführung des Verfahrens
10 von kaltverformten Formpackungen aus einem Metall-Kunststoff-Verbund.

Es ist bekannt, Formpackungen, wie z.B. die Bodenteile von Blisterpackungen, auch Durch-
drückpackungen genannt, oder andere Verpackungsbehälter, beispielsweise durch Tiefziehen,
Streckziehen oder Thermoformen herzustellen. Die Formpackungen können aus thermopla-
15 stischen Kunststoffen oder aus Folienverbunden oder Laminaten, wie z.B. Aluminiumfolien
mit auflaminierten Kunststoff-Folien oder aufextrudierten Schichten aus thermoplastischen
Kunststoffen hergestellt werden.

Werden die Formpackungen aus metallfolienhaltigen Laminaten gefertigt, kann dies mit
20 Umformwerkzeugen aus einem Stempel, einer Matrize und einem Niederhalter erfolgen.
Während der Umformung ist das Laminat zwischen der Matrize und dem Niederhalter klem-
mend festgelegt und anschliessend wird der Stempel gegen das Laminat bewegt. Der Stempel
greift mit zunehmender Absenkung in die Gesenkköffnungen der Matrize und verformt dabei
das Laminat. Aus dem planen Laminat wird ein Formteil mit einer oder einer Mehrzahl von
25 Vertiefungen geformt. Die Vertiefungen sind von Schultern umgeben und die Schultern ent-
sprechen dem Laminat in der ursprünglichen Planlage. Für die Verformung zu einer Form-
packung kann nur der Teil des Laminates, der im Bereich der Gesenkköffnung liegt, fliessen
oder gedehnt werden. Damit das Laminat, und dabei besonders das metallfolienhaltige Lami-
nat, ohne Risse und Poren umgeformt werden kann, muss ein genügend grosser seitlicher
30 Abstand zwischen Stempel und Gesenkköffnung eingehalten werden. Mit diesem Verfahren
erzielt man bei einer Kaltverformung eines metallfolienhaltigen Laminates nur eine geringe
Steigung der Seitenwandungen der Vertiefungen. Dies führt zu schlechten Tiefungsverhält-
nissen, d.h. zu Vertiefungen geringer Höhe bei grossem Durchmesser, und somit zu grossen
Packungen im Verhältnis zum Füllgut.

35

Eine Möglichkeit, mehr verformbares Laminat zur Verfügung zu haben, um stärkere Seiten-
wandsteigungen zu erzielen, kann darin liegen, die Niederhalterkraft zu verkleinern und nach

der Tiefzieh-Technologie zu arbeiten. Diese Technologie ist für metallfolienhaltige Lamine, beispielsweise bei Blisterpackungen, nicht anwendbar, da im Randbereich oder auch im Schulterbereich Falten entstehen würden. Der Randbereich und gegebenenfalls der Schulterbereich von Formpackungen wird jedoch in der Regel zum Aufsiegeln eines Deckels herangezogen. Mit Falten würde der Rand und die Schultern des Formteils unsiegelbar.

Aufgabe vorliegender Erfindung ist es, ein Verfahren zu beschreiben, welches die Erzeugung von Formpackungen, resp. Formteilen, aus metallfolienhaltigen Verbunden durch Kaltverformen ermöglicht und die Formpackungen faltenfrei sind und die Vertiefungen eine grosse
10 Seitenwandsteigung aufweisen.

Erfindungsgemäss wird dies dadurch erreicht, dass die Matrize und der Niederhalter einen einander gegenüberliegenden Randbereich aufweisen und die Matrize innerhalb des Randbereiches einen Schulterbereich, welcher die Gesenköffnung oder die Gesenköffnungen umgibt,
15 aufweist und die Oberfläche des Schulterbereiches 0,01 bis 10 mm tiefer liegt als die Oberfläche des Randbereiches der Matrize und ein erster Stempel oder erste Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung den Metall-Kunststoff-Verbund in einem oder mehreren Schritten bis zu 100% der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vorverformen und anschliessend mit einem zweiten Stempel oder zweiten Stempeln mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung in einem oder mehreren Schritten der vorverformte Metall-Kunststoff-Verbund bis zu wenigstens 100 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen verformt wird.

In vorliegendem Verfahren werden vorteilhaft die verschiedenen Stempel nacheinander eingesetzt und schrittweise wird über eine Vorverformung bis zur maximalen Verformungstiefe jeder Stempel gleich bis tiefer als der vorhergegangene Stempel in die Gesenköffnung abgesenkt. Da eine Rückfederung des Metall-Kunststoff-Verbundes zu beobachten ist, muss wenigstens der letzte Verformungsschritt vorteilhaft über 100% der angestrebten Verformungstiefe hinaus geführt werden.

30

In einem zweckmässigen Verfahren wird der Stempel in einem ersten Schritt oder Schritten bis 90%, besonders zweckmässig bis 70% und vorteilhaft bis 50% der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vorgetrieben und anschliessend in einem zweiten Schritt oder Schritten von 100% bis 115% und vorteilhaft von 103% bis 110%, der endgültigen Tiefe der Vertiefungen
35 vorgetrieben.

Zweckmässig weisen die bei dem ersten Schritt oder Schritten angewendeten Stempel resp. Stempelkörper, mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung, eine zylindrische Form, Kegelstumpfform, Pyramidenstumpfform oder eine Tonnenform auf. Die beim zweiten Schritt oder Schritten angewendeten Stempel weisen eine Kegelform, eine Pyramidenform, eine Kegelstumpfform, eine Pyramidenstumpfform, eine Kugelsegmentform oder Kalottenform auf. Die Stempel für den ersten Schritt weisen insbesondere senkrechte oder steile Seitenwände auf und die Kante oder der Rand zum Stempelboden hat einen kleinen Radius. Die Stempel für den zweiten Schritt, mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung, kann senkrechte oder weniger steile und insbesondere abgeschrägte Seitenwände aufweisen und der Übergang zum Stempelboden kann gerundet sein oder eine rundliche Form aufweisen. Damit wird erreicht, dass der Metall-Kunststoff-Verbund im ersten Schritt oder Schritten nur schlecht über die Kante oder Rand den Rand zwischen Stempelseitenwand und -boden gleiten kann und damit zuerst der Metall-Kunststoff-Verbund aus den anderen Bereichen verformt wird und im zweiten Schritt oder Schritten der Metall-Kunststoff-Verbund auch aus dem Bereich des Stempelbodens aufgrund der niedrigen Reibung und der gerundeten Formen des Stempels verformt wird.

In weiterer zweckmässiger Ausführungsform weist der Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung zwischen Verbund und Stempeloberfläche eine höhere Reibung auf, als der Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung.

Das erfindungsgemässe Verfahren kann beispielsweise mit einer Matrize und Niederhalter und zwei oder mehreren Stempeln, die nacheinander in die Gesenköffnungen einer Matrize abgesenkt und wieder angehoben werden, ausgeführt werden. Die Stempel, resp. die Stempelkörper, weisen an ihren verformungswirksamen Oberflächen eine unterschiedliche Reibung auf. Für eine Vorverformung wird ein erster Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung eingesetzt, dann wird dieser Stempel zurückgezogen und ein zweiter Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung führt in der gleichen Matrize die Endverformung durch. Entsprechend können auch drei und mehr Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche mit zwei verschiedenen Reibungen oder graduell gestuft abnehmender Reibung eingesetzt werden.

Das Verfahren kann bevorzugt derart ausgeführt werden, dass die Stempel coaxial oder teleskopisch ineinander angeordnet sind. Ein erster Stempel, insbesondere mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung, in der Draufsicht in Ringform, kann durch absenken in die Matrize eine Vorverformung des Verbundmaterials bewirken. Der erste Stempel kann in seiner Vorverformungsposition belassen werden und ein zweiter zylinder-

förmiger Stempel, der teleskopisch im ersten ringförmigen Stempel gleitet und eine verformungswirksame Oberfläche hoher Reibung aufweist, wird anschliessend abgesenkt und bewirkt die Endverformung des Verbundmaterials. Derartige Stempel können auch aus zwei oder mehreren ringförmigen und einem innersten zylindrischen Stempel, die teleskopisch
5 ineinander gleiten, gebildet werden. Die Reibung der verformungswirksamen Oberflächen kann graduell von hoher Reibung des äussersten Stempels zu niedriger Reibung des innersten Stempels und zweckmässig wenigstens zweistufig, abnehmen.

Das Verfahren kann bevorzugt auch derart ausgeführt werden, dass mehrere, insbesondere
10 zwei Matrizen mit ihren Niederhaltern nacheinander angeordnet sind und jede der Matrizen einen Stempel zugeordnet hat. Entsprechend bei zwei nacheinander folgenden Matrizen und zwei zugehörigen Stempeln kann die verformungswirksame Oberfläche des ersten Stempels eine hohe Reibung und des zweiten Stempels eine niedrige Reibung aufweisen. Taktweise wird das Verbundmaterial in einer ersten Stufe in der ersten Matrize vorverformt und in einer
15 zweiten Stufe in der zweiten Matrize endverformt. Es ist auch möglich, die Vorverformung in zwei oder mehrere Stufen und die Endverformung in zwei oder mehrere Stufen aufzuteilen und somit ein insgesamt drei-, vier- usw. stufiges Verfahren anzuwenden, wobei die Reibung in zwei Stufen oder über die einzelnen Stufen graduell erniedrigt werden kann.

20 Die aus der Fläche des Verbundes geformten Vertiefungen können napfartig, schalenartig, kalottenförmig, tonnenförmig, zylindrisch usw. sein. In der Draufsicht können die Vertiefungen rund, oval oder polygonal, wie zwei-, drei-, vier- oder mehreckig, sein. Bevorzugt sind Vertiefungen mit steilen bis senkrechten, möglichst geraden Seitenwänden und möglichst wenig gewölbtem Boden. Die Vertiefungen sind von einer, in der Regel ebenen, Schulterflä-
25 che aus dem Verbund umgeben.

In bevorzugter Ausführungsform der Matrize, liegt die Oberfläche des Schulterbereiches der Matrize 0,1 bis 2 mm, vorzugsweise 0,15 bis 0,3 mm, tiefer als die Oberfläche des Randbereiches der Matrize.

30

Die Vorrichtung nach vorliegender Erfindung kann eine Matrize mit einer Gesenköffnung oder mit mehreren Gesenköffnungen enthalten.

Zweckmässig weist die Vorrichtung, und dabei insbesondere die Matrize, 1 bis 200, vorzugs-
35 weise 8 bis 40 Gesenköffnungen auf. Die Verformung des Metall-Kunststoff-Verbundes erfolgt mittels eines Stempels. Der Stempel kann als solcher in eine Gesenköffnung dringen. Weist die Matrize mehrere Gesenköffnungen auf, kann der Stempel einen Träger oder Trag-

platte oder Halterplatte oder dergl. aufweisen und daran befestigt eine den Gesenköffnungen entsprechende Anzahl Stempelkörper. Der Stempel resp. die Stempelkörper sind derart dimensioniert, dass sie unter Verformung des Metall-Kunststoff-Verbundes in die Gesenköffnungen eindringen können. Vorteilhaft ist der Durchmesser des Stempels, resp. der Stempelkörper, 3 bis 35 %, vorzugsweise 1 bis 15 % und insbesondere 5 bis 10 %, geringer als der Durchmesser der jeweiligen Gesenköffnung. Unter Durchmesser des Stempels resp. Stempelkörpers oder der Gesenköffnung wird im Falle eines nicht kreisrunden Querschnittes, wie eines konvexen Querschnittes, z.B. elliptisch, oval, polygonal, rechteckig, trapezförmig, rhomboid usw., der kleinste Durchmesser verstanden.

10

Die Wände der Gesenköffnungen in der Matrize stehen in der Regel in einem Winkel von 90° zur Oberfläche des Schulterbereiches. Die Kante zwischen der Wand der Gesenköffnung und der Oberfläche des Schulterbereiches kann gerundet sein, mit einem Radius von beispielsweise 0.1 bis 10 mm und zweckmässig von 0.1 bis 1 mm.

15

In anderer bevorzugter Ausführungsform weisen die Randbereiche des Niederhalters und der Matrize eine Breite jeweils von 1 bis 100 mm, zweckmässig 2 bis 30 und vorzugsweise von 3 bis 20 mm auf.

20 Die Matrize weist den Randbereich und innerhalb des Randbereiches den Schulterbereich auf. Die Gesenköffnungen sind innerhalb des Schulterbereiches insbesondere symmetrisch oder auch unsymmetrisch angeordnet und der Schulterbereich bildet demnach Stege aus, welche die Gesenköffnungen umgeben.

25 Der Schulterbereich der Matrize weist beispielsweise Abstände zwischen dem Randbereich der Matrize und den Gesenköffnungen und zwischen den einzelnen Gesenköffnungen von 1 bis 50 mm und vorzugsweise 5 bis 25 mm, auf.

Der Randbereich des Niederhalters oder der Randbereich der Matrize oder die Randbereiche
30 des Niederhalters und der Matrize können teil- oder vollflächig ein Rauheitsmuster aufweisen. Typische Rauheitsmuster sind Riffelungen, Waffelmuster, Warzenmuster, Wabenmuster, Noppen, Verzahnungen, aufgeraute Oberflächen usw. Anstelle oder zusammen mit dem Rauheitsmuster können auch umlaufende Leisten, beispielsweise aus einem elastischen Material, wie Gummi und dergl., eingesetzt werden.

35

Vorteilhaft liegen in Arbeitsstellung die Randbereiche des Niederhalters und der Matrize über den Metall-Kunststoff-Verbund einander an und halten, gegebenenfalls verstärkt durch ein

Rauhigkeitsmuster, den Verbund unverstreckbar fest. Der Schulterbereich der Matrize liegt zweckmässig in Abstand zu den gegenüberliegenden Niederhalterteilen und in diesem Bereich ist der Metall-Kunststoff-Verbund nicht in Berührung mit dem Niederhalter und der Metall-Kunststoff-Verbund kann sich nach Massgabe der Absenkung des Stempels verstrecken oder
5 fliessen.

Die Schulterbereiche der Matrize können ganz oder teilweise mit einer zumindest an der Oberfläche angeordneten Schicht niedriger Reibung bedeckt sein. Mit niedriger Reibung wird in vorliegendem Falle eine Reibung nach der Vorschrift BS 2782 Method 311 A mit Werten
10 von beispielsweise 0,2 bis 2,1 (dimensionslose Zahl) umfasst. Die Schicht niedriger Reibung kann beispielsweise Kunststoffe, wie Polytetrafluorethylen, Polyoxymethylen (Polyacetal, POM), Polyethylen oder Polyethylenterephthalat enthalten oder daraus bestehen. Die Schicht niedriger Reibung kann auch zwei oder mehrere der beispielhaft genannten Kunststoffe in Mischung oder einen oder mehrere der Kunststoffe im Gemisch mit zusätzlichen in verteilter
15 Form vorliegenden Hartstoffen, wie Gläser in Kugelform, aufweisen. Anstelle der Kunststoffe können andere Werkstoffe als Schicht mit niedriger Reibung in Frage kommen. Dies sind beispielsweise Metalle, wie Aluminium oder Chromstahl, insbesondere auch mit polierten Oberflächen. Weitere Oberflächenschichten mit niedriger Reibung, wie keramische Schichten oder graphit-, bormiurid- oder molybdändisulfidhaltige Schichten sind anwendbar.
20 Die Schicht mit niedriger Reibung auf den Schulterbereichen der Matrize ist bezüglich ihrer Dicke unkritisch, da nur die Oberfläche wirksam ist. In der industriellen Anwendung ist die Schicht grossen Reibbeanspruchungen ausgesetzt und eine Schichtdicke, welchen einen Abtrag oder Verschleiss zulässt, ist vorzuziehen. Daher kann die Dicke der Schicht bei der Anwendung der genannten Kunststoffe beispielsweise von 0,5 bis 20 mm betragen. Die Schicht
25 aus Kunststoff kann beispielsweise als vorgeformte Einlage in den abgetüfteten Schulterbereich der Matrize eingelegt werden oder kann durch sprühen, streichen oder rakeln oder durch ein anderes Auftragsverfahren aufgebracht werden. Die Kunststoffe können auch in einer Matrix aus anderen Stoffen, wie Keramik oder Metall aufgenommen sein. Metallschichten können beispielsweise auf der Matrize mit chemischen oder physikalischen Verfahren
30 aufgebracht werden, wie durch galvanische oder elektrolytische Abscheidung, plattieren oder aufdampfen aus dem Vakuum, oder die Matrize kann aus den entsprechenden Metallen zumindest teilweise bestehen.

Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung und Stempel mit einer
35 verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung sind in der Regel aus einer Haltevorrichtung, wie einer Halterplatte, und einer Anzahl Stempelkörper aufgebaut. Die Anzahl der Stempelkörper entspricht vorteilhaft der Anzahl der Gesenköffnungen. Die Stempelkörper

greifen in die entsprechenden Oeffnungen im Niederhalter und in die Gesenköffnungen der Matrize.

Beim Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung weist zweckmäs-
5 sig wenigstens die verformungswirksame Oberfläche, d.h. die Oberfläche des Stempels, resp.
der Stempelkörper, die mit dem Verbund in Berührung kommt, eine hohe Reibung auf. Mit
hoher Reibung wird in vorliegendem Falle eine Reibung nach der Vorschrift BS 2782 Me-
thod 311 A mit Werten von beispielsweise 1,0 bis 3,0 (dimensionslose Zahl) umfasst. Die
10 Oberfläche hoher Reibung kann beispielsweise Metalle, wie Stahl, oder Kunststoffe, wie Po-
lyacetal (POM), Polyethylen, Gummi, Hartgummi oder Kautschuke, einschliesslich Acrylpo-
lymerisaten, enthalten oder aus diesen Stoffen bestehen. An Oberflächen von Metallen kön-
nen durch behandeln, wie aufrauen, die Eigenschaften für eine hohe Reibung verliehen wer-
den.

15 Beim Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung weist zweck-
mässig wenigstens die verformungswirksame Oberfläche, d.h. die Oberfläche des Stempels,
resp. der Stempelkörper, die mit dem Verbund in Berührung kommt, eine niedrige Reibung
auf. Mit niedriger Reibung wird in vorliegendem Falle eine Reibung nach der Vorschrift BS
2782 Method 311 A mit Werten von beispielsweise 0,3 oder darunter bis 2,1 (dimensionslose
20 Zahl) umfasst. Die Schicht niedriger Reibung kann beispielsweise Metalle, wie Stahl, oder
Kunststoffe, wie Polytetrafluorethylen, Polyoxymethylen (Polyacetal, POM), Polyethylen
oder Polyethylenterephthalat enthalten oder daraus bestehen. Die Schicht niedriger Reibung
kann auch zwei oder mehrere der beispielhaft genannten Kunststoffe in Mischung oder einen
oder mehrere der Kunststoffe im Gemisch mit zusätzlichen in verteilter Form vorliegenden
25 Hartstoffen, wie Gläser in Kugelform, aufweisen. Anstelle der Kunststoffe können andere
Werkstoffe als Schicht mit niedriger Reibung in Frage kommen. Dies sind beispielsweise
Metalle, wie Aluminium oder Chromstahl, insbesondere auch mit polierten Oberflächen.
Weitere Oberflächenschichten mit niedriger Reibung, wie keramische Schichten oder graphit-
, bornitrid- oder molybdändisulfidhaltige Schichten sind anwendbar.

30

Bei der Anwendung des Verfahrens nach vorliegender Erfindung weist vorteilhaft der oder
die Stempel hoher Reibung einen Zahlenwert oder Zahlenwerte für die Reibung auf, der über
dem Zahlenwert oder den Zahlenwerten des Stempels niedriger Reibung liegt.

35 Als Metall-Kunststoff-Verbunde können beispielsweise Verbunde, enthaltend eine Metallfolie
in einer Dicke von 8 μm bis 150 μm und bevorzugt 20 bis 80 μm , angewendet werden. Die
Folie kann aus z.B. Stahl, Eisen, Kupfer und bevorzugt aus Aluminium sein. Mitumfasst sind

auch Metallfolien aus Legierungen, enthaltend im überwiegendem Masse eines der genannten Metalle. Bevorzugte Folien aus Aluminium können beispielsweise aus Aluminium einer Reinheit von wenigstens 98,0 %, zweckmässig 98,3 %, vorteilhaft 98,5 und insbesondere 98,6 % sein, wobei der Rest auf 100 % die begleitenden Verunreinigungen darstellen. Im weiteren
5 können beispielsweise Aluminiumfolien des Types Al FeSi oder des Types AlFeSiMn angewendet werden.

Als Kunststoffe können beispielsweise Schichten, Folien oder Folienverbunde, wobei die Folien und Folienverbunde auch axial oder biaxial verstreckt sein können, aus thermoplastischen
10 Kunststoffen der Reihen der Polyolefine, der Polyamide, der Polyester, des Polyvinylchlorids und weiterer angewendet werden.

Typische Beispiele von thermoplastischen Kunststoffen sind aus der Reihe der Polyolefine sind Polyethylene, wie MDPE, HDPE, uni- und biaxial verstreckte Polyethylene, Polypropylene, wie cast-Polypropylen und uni- oder biaxial verstreckte Polypropylene, oder aus der
15 Reihe der Polyester das Polyethylenterephthalat.

Die Schichtdicke der thermoplastischen Kunststoffe als Schicht, Folie oder Folienverbund in den Metall-Kunststoff-Verbunden kann beispielsweise 12 bis 100 μm und bevorzugt 20 bis
20 60 μm betragen.

Die Metallfolien und thermoplastischen Kunststoffe können z.B. durch Kaschieren, Kalandrieren oder Extrusionskaschieren zu Verbunden gefügt werden. Zu Verbinden der Schichten können fallweise Kaschierkleber und Haftvermittler angewendet werden und die zu
25 verbindenden Oberflächen können durch Plasma-, Korona- oder Flammvorbehandlung modifiziert werden.

Beispiele von Metall-Kunststoff-Verbunden sind Verbunde mit einer ersten Schicht, beispielsweise einer Folie oder einem Folienverbund aus den genannten thermoplastischen
30 Kunststoffen, einer zweiten Schicht, in Form einer Metallfolie und einer auf der freien Seite der Metallfolie angebrachten dritten Schicht, einer Siegelschicht aus einem Polyolefin, wie Polyethylen oder Polypropylen oder aus PVC.

Weitere anwendbare Metall-Kunststoff-Verbunde können eine erste Schicht, beispielsweise
35 eine Folie oder einen Folienverbund aus den genannten thermoplastischen Kunststoffen, einer zweiten Schicht in Form einer Metallfolie und einer dritten Schicht, beispielsweise einer Folie

oder Folienverbund oder eine extrudierte Schicht, aus den genannten thermoplastischen Kunststoffen aufweisen. Weitere Schichten, wie Siegelschichten können vorgesehen werden.

Die Metall-Kunststoff-Verbunde können auf wenigstens einer seiner Aussenseiten oder auf
5 beiden Aussenseiten eine Siegelschicht, in Form einer siegelbaren Folie oder eines Siegel-
lackes aufweisen. Die Siegelschicht ist bestimmungsgemäss in äusserster Lage innerhalb des
Verbundaufbaues angeordnet. Insbesondere kann eine Siegelschicht auf einer Aussenseite des
Verbundes vorgesehen sein, wobei diese Siegelschicht bei der Formpackung gegen die In-
halts- resp. Schulterseite gerichtet sein soll, um das Ansiegeln einer Deckelfolie oder dergl.
10 zu ermöglichen.

Typische Beispiele aus der Praxis von Metall-Kunststoff-Verbunden sind:

- oPA 25 / Al 45 / PVC 60,
- oPA 25 / Al 45 / oPA 25,
- 15 Al 120 / PP 50,
- oPA 25 / Al 60 / PE 50,
- oPA 25 / Al 60 / PP 60,
- oPA 25 / Al 45 / PVC 100,
- oPA 25 / Al 60 / PVC 60,
- 20 oPA 25 / Al 45 / PE-beschichtet,
- oPA 25 / Al 45 / cPA 25,
- oPA 25 / Al 60 / PVC 100 und
- oPA 25 / Al 60 / oPA 25 / EAA 50,

wobei oPA für orientiertes Polyamid, cPA für gegossenes (cast) Polyamid, PVC für Po-
25 lyvinylchlorid, PE für Polyethylen, PP für Polypropylen, EAA für Ethylenacrylsäure und Al
für Aluminium steht und die Ziffern für die Schicht-, resp. Foliendicke in µm stehen.

Vorliegende Erfindung betrifft auch die Vorrichtung zur Durchführung des erfindungsgemäs-
sen Verfahrens, wobei die Matrizen und die Niederhalter einander gegenüberliegende Rand-
30 bereiche aufweisen, die den Verbund klemmend und unverstreckbar zwischen dem Matrizen-
rand und dem Niederhalterrand festgelegt und Stempeln, die den Verbund über die Schul-
tern der Matrize in Gesenköffnungen, die sich innerhalb eines Schulterbereiches in der Ma-
trize befinden, ziehen, wobei die Oberfläche des Schulterbereiches gegenüber dem Randbe-
reich der Matrize 0,01 bis 10 mm tiefer liegt und der Verbund über die Oberfläche des
35 Schulterbereiches gleitend oder fliessend gezogen und/oder gestreckt wird.

Zweckmässig ist eine Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens, bei welcher die Oberfläche des Schulterbereiches der Matrize 0,1 bis 2,0 mm, vorzugsweise 0,15 bis 0,3 mm, tiefer liegt als die Oberfläche des Randbereiches der Matrize.

- 5 Bevorzugt ist eine Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens, bei welcher die Schulterbereiche der Matrize ganz oder teilweise mit einer Oberflächenschicht niedriger Reibung, vorzugsweise einer Reibung von 0,3 bis 2,1, bedeckt sind.

Bevorzugt ist auch eine Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens mit wenigstens einem

- 10 Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche mit hoher Reibung und mit wenigstens einem Stempel mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung.

Weiters bevorzugt ist eine Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens, wobei die verformungswirksame Oberfläche des Stempels mit hoher Reibung aus Stahl, Polyacetal (POM).

- 15 Gummi, Kautschuk oder Acrylkautschuk ist.

Auch bevorzugt ist eine Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens, wobei die verformungswirksame Oberfläche des Stempels mit niedriger Reibung aus Stahl, Polytetrafluorethylen, Polyoxymethylen, Polyethylen oder Polyethylenterephthalat ist.

20

Vorliegende Erfindung umfasst auch kaltverformte Formpackungen, hergestellt nach dem erfindungsgemässen Verfahren, wobei die Formpackungen aus einem Metall-Kunststoff-Verbund sind.

- 25 Bevorzugt sind kaltverformte Formpackungen, hergestellt nach dem Verfahren gemäss vorliegender Erfindung, wobei die Formpackung aus einem Metall-Kunststoff-Verbund des Aufbaues, enthaltend

oPA 25 / Al 45 / PVC 60 oder

oPA 25 / Al 45 / oPA 25 oder

- 30 Al 120 / PP 50 oder

oPA 25 / Al 60 / PE 50 oder

oPA 25 / Al 60 / PP 60 oder

oPA 25 / Al 45 / PVC 100 oder

oPA 25 / Al 60 / PVC 60 oder

- 35 oPA 25 / Al 45 / PE-beschichtet oder

oPA 25 / Al 45 / cPA 25 oder

oPA 25 / Al 60 / PVC 100 oder

oPA 25 / Al 60 / oPA 25 / EAA 50.

wobei oPA für orientiertes Polyamid, cPA für gegossenes Polyamid, PVC für Polyvinylchlorid, PE für Polyethylen, PP für Polypropylen, EAA für Ethylacrylsäure und Al für Aluminium steht und die Ziffern für die Schicht-, resp. Foliendicke in μm stehen, ist

5

Im Rahmen vorliegender Erfindung ist die Verwendung der erfindungsgemässen kaltverformten Formpackung als Behältnis zur vereinzelt Aufnahme von stückförmigen Füllgütern in den Vertiefungen. Beispiele sind die Aufnahme von z.B. einem, zwei oder drei Tabletten, Dragees, Pillen, Ampullen etc. in jeder Vertiefung einer Formpackung, wie einer Blister- oder

10 Durchdrückpackung.

Das erfindungsgemässe Verfahren kann demnach zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen, wie Blisterpackungen für Pharmazeutika, Nahrungs- und Genussmittel, technische Artikel, für Boden- und Deckelteile von halbstarrten und starren Verpackungen, für Umhüllungen usw. aus einem Metall-Kunststoff-Verbund verwendet werden.

Beim Thermoformen von Kunststoff-Filmen, wie z.B. PVC, zu Blisterpackungen, werden hohe Seitenwandsteigungen erzielt. Solche Seitenwandsteigungen an den Vertiefungen von Formpackungen, wie Blisterpackungen, aus metallfolienhaltigen Laminaten konnten bis anhin nicht erzielt werden. Die bedeutete, dass im Verhältnis zum Füllgut viel zu grosse Packungen eingesetzt werden mussten. Mit vorliegendem Verfahren werden Formpackungen erreicht, welche die bisherigen Nachteile, wie die gegenüber den thermogeformten Kunststoffblister geringe Seitenwandsteigung, nicht aufweisen. Es gelingt nach vorliegendem Verfahren Formpackungen herzustellen, die bezüglich der Packungsgrösse mit z.B. Kunststoffblister

20 zumindest vergleichbar, wenn nicht besser ist. Damit kann die Verpackung attraktiver gestaltet und da ökologische Profil verbessert werden. Zudem erfolgt die porenfreie Umformung tiefe verbessert werden.

Es können Tiefungsverhältnisse, d.h. ein Verhältnis von Durchmesser der Vertiefung zu Höhe der Vertiefung von beispielsweise 2 bis 3 erzeugt werden. Der Durchmesser der Vertiefung, soweit es sich nicht um einen runden Querschnitt handelt, wird im Falle eines nicht kreisrunden Querschnittes, wie eines konvexen Querschnittes, z.B. elliptisch, oval, polygonal, rechteckig, trapezförmig, rhomboid usw., der kleinste Durchmesser verstanden.

35 Der grösste Durchmesser der einzelnen Vertiefungen kann beispielsweise von 1 bis 500 mm, vorzugsweise 3 bis 30 mm, und die Höhe einer Vertiefung von 1 bis 100 mm, vorzugsweise 3 bis 30 mm, betragen.

Die Anzahl von Vertiefungen jeden Bodenteiles ist unkritisch und kann beispielsweise eine, zwei oder mehr Vertiefungen enthalten. In der Pharmazie sind beispielsweise Packungen mit 6 bis 40 Vertiefungen gängig.

5

Mit Kaltverformung wird in vorliegendem Fall eine Verformung bei Temperaturen von beispielsweise 10 bis 35 °C und vorzugsweise 20 bis 30 °C, umfasst.

Die zu Formpackungen, wie Blisterpackungen und insbesondere Bodenteilen von Blisterpackungen, verarbeiteten Verbunde bleiben porenfrei auch bei grossen Tiefungsverhältnissen und auch die Ausschussrate bei der Umformung vermindert sich erheblich.

10

Die Figuren 1 bis 9 erläutern die vorliegende Erfindung beispielhaft näher.

Die Figur 1 zeigt eine Vorrichtung zur Herstellung von kaltverformten Blisterpackungen nach dem Stand der Technik schematisch im Schnitt.

Die Figuren 2 und 3 zeigen eine erfindungsgemässe Vorrichtung in den nacheinanderfolgenden zwei Verfahrensstufen schematisch im Schnitt.

20

Die Figur 4 stellt die Draufsicht auf eine Matrize für die Vorrichtung nach vorliegender Erfindung dar.

Die Figur 5 stellt die Draufsicht auf einen Niederhalter für die Vorrichtung nach vorliegender Erfindung dar.

25

Die Figur 6 zeigt schematisch einen Verfahrensablauf nach vorliegender Erfindung.

Die Figuren 7 und 8 zeigen eine Variante der erfindungsgemässen Vorrichtung in den nacheinanderfolgenden zwei Verfahrensstufen schematisch im Schnitt.

30

Figur 9 zeigt einen Schnitt durch einen Stempelkörper.

In Figur 1 ist eine Vorrichtung nach dem Stand der Technik, aus einer Matrize 1, einem Niederhalter 5 und einem Stempel 6. In vorliegendem Fall weist der Stempel einen Träger (nicht gezeigt) und daran befestigt eine Anzahl Stempelkörper 6 auf. Die Anzahl der Stempelkörper entspricht der Anzahl der Gesenköfnungen in der Matrize 1. Der Stempel, resp. die einzel-

35

nen Stempelkörper 6. durchdringen die Oeffnungen 7 im Niederhalter. Zwischen der Matrize 1 und dem Niederhalter 5 wird ein Metall-Kunststoff-Verbund 20 eingelegt. Durch Druckbeaufschlagung wird der Niederhalter 5 gegen die Matrize 1 gepresst, wobei der Metall-Kunststoff-Verbund 20 an allen Berührungsstellen zwischen Matrize 1 und Niederhalter 5 im wesentlichen unverstreckbar festliegt. Die Stempelkörper 6 senken sich unter Krafteinwirkung durch die Oeffnungen 7 im Niederhalter, stossen auf den Metall-Kunststoff-Verbund 20' und unter Verformung des Metall-Kunststoff-Verbundes 20' senken sich die Stempelkörper 6 durch die Gesenköffnungen 8 in der Matrize, bis der gewünschte Verformungsgrad des Metall-Kunststoff-Verbundes erreicht ist.

10

Der Metall-Kunststoff-Verbund wird sowohl im Randbereich als auch im Schulterbereich 13 zwischen Niederhalter 5 und Matrize 1 im wesentlichen unverstreckbar festgelegt und die Verformung des Verbundes erfolgt lediglich innerhalb der die Gesenköffnung 8 überdeckenden Metall-Kunststoff-Verbundes.

15

In Figuren 2 und 3 wird das erfindungsgemässe Verfahren in zweistufiger Ausführung gezeigt, wobei die Vorrichtung im Schnitt dargestellt ist. Es sind die Matrize 1, der Niederhalter 5 und der Stempel (Stempelkörper) 6. Der Niederhalter 5 weist einen Randbereich 12 auf. Auch die Matrize 1 weist einen Randbereich 11 auf. Im Randbereich 11 der Matrize 1 ist ein Rauigkeitsmuster 9 angebracht. Bezogen auf die Höhe des Randbereiches 11 der Matrize 1, ist der ganze Schulterbereich 13, d.h. der Bereich der Matrize 1, der sich innerhalb des Randbereiches 11 befindet und der die Schultern bildet, welche die Gesenköffnungen umgeben, tiefer liegend angeordnet.

25 Im Schulterbereich 13 der Matrize 1 ist eine Schicht 3 angeordnet. Die Schicht 3 ist in Figuren 2 und 3 schraffiert eingezeichnet. Die Schicht 3 ist eine Schicht aus einem Werkstoff mit niedriger Reibung, aus beispielsweise Polytetrafluorethylen, Polyoxymethylen, Polyolefinen oder Polyethylen-terephthalat usw. Die Schicht 3 erstreckt sich vorteilhaft über den ganzen Schulterbereich 13 der Matrize 1. Eine Schicht 3 die nur Teile des Schulterbereiches 13 be-
30 deckt ist fallweise möglich.

Das Vertiefen des Schulterbereiches 13 der Matrize 1 kann beispielsweise durch spanabhebende Bearbeitung, wie ausfräsen, schleifen oder durch Funkenerosion usw. erfolgen. Die Matrize 1 kann auch zweiteilig angeführt werden, wobei der Randbereich 11 und der Schulterbereich 13 gegeneinander beweglich sind und gegeneinander justiert und bei Erreichen der gewünschten Höhendifferenz gegenseitig festgelegt werden können. Es kann sich bei der Matrize 1 auch um ein Gusstück handeln, welches die Vertiefung, die den Schulterbereich 13

ausbildet, bereits aufweist. Entsprechend ist es auch denkbar, dass der Niederhalter 5 nicht eine plane Oberfläche aufweist, die gegen die Matrize 1 gerichtet ist, sondern einen Randbereich 12 und einen gegenüber dem Randbereich 12 vertieften Schulterbereich aufweist.

- 5 In der erfindungsgemässen Vorrichtung wird ein Metall-Kunststoff-Verbund 20 verformt. Der Metall-Kunststoff-Verbund 20 kann als Endlosmaterial von einer Vorratsrolle oder als Bogen in die Vorrichtung eingeführt werden. Die Teilbereiche des Metall-Kunststoff-Verbundes 20, die unterschiedlichen Verformungsgradienten unterliegen, sind mit 20', 20'' und 20''' bezeichnet. Der Metall-Kunststoff-Verbund 20 wird zwischen dem Niederhalter 5 und
- 10 der Matrize 1 und dabei insbesondere im Randbereich 11 der Matrize 1, der vom Randbereich 12 des Niederhalters überdeckt wird, klemmend und unverstreckbar festgelegt. Die Stempelkörper 6 senken sich unter Krafteinwirkung durch die Öffnungen 7 im Niederhalter, stossen auf den Metall-Kunststoff-Verbund 20''. Unter Verformung des Metall-Kunststoff-Verbundes senken sich die Stempelkörper 6 durch die Gesenköffnungen 8 in der Matrize, bis
- 15 der gewünschte Verformungsgrad des Metall-Kunststoff-Verbundes erreicht ist. Der Metall-Kunststoff-Verbund 20''' kann im ganzen Schulterbereich 13, d.h. entlang den Randbereichen und den Schultern zwischen den Gesenköffnungen 8, im Masse der Absenkung des Stempels 6 in die Gesenköffnungen 8, fliessen und unter Verstreckung verformt werden. Zusätzlich wird der Metall-Kunststoff-Verbund 20' zwischen Schulterbereich und Stempelkörper 6 unter
- 20 Verstreckung verformt. Die Stempelkörper 6 weisen eine Oberfläche hoher Reibung auf und sind im Querschnitt vorteilhaft zylinder- oder tonnenförmig gestaltet. D.h. der Rand oder die Kante zwischen Stempelboden und Stempelseitenwand weist einen kleinen Radius auf und die Stempelseitenwand steht in steilem Winkel oder senkrecht zum Stempelboden. Die Verformung wird z.B. bis zu 100% der endgültigen Tiefe der Vertiefung durch-
- 25 geführt.

In Figur 3 ist der zweite Schritt des erfindungsgemässen Verfahrens dargestellt. Bezüglich der Matrize 1, Niederhalter 5, den Öffnungen 7 und 8, dem Rauigkeitsmuster 9, dem Randbereich 11, dem Randbereich 12 und dem Schulterbereich 13 besteht kein wesentlicher vor-

30 richtungsbezogener Unterschied zur ersten Verfahrensstufe. In der zweiten Verfahrensstufe werden unter weiterer Verformung des Metall-Kunststoff-Verbundes 20 andere Stempelkörper 6 in die Gesenköffnungen 8 der Matrize abgesenkt, bis der gewünschte Verformungsgrad des Metall-Kunststoff-Verbundes erreicht ist. Der Metall-Kunststoff-Verbund 20''' kann weiter im ganzen Schulterbereich 13, d.h. entlang den Randbereichen und den Schultern zwischen den Gesenköffnungen 8, im Masse der Absenkung der Stempelkörper 6 in die Gesen-

35 köffnungen 8, fliessen und unter Verstreckung verformt werden. Auch der Metall-Kunststoff-Verbund 20' zwischen Schulterbereich und Stempelkörper 6 wird unter weiterer Ver-

streckung verformt. Für den zweiten Verformungsschritt wird beispielhaft ein Stempel mit Stempelkörpern 6 mit einem kegelstumpf-förmigem Querschnitt angewendet. Die verformungswirksame Oberfläche der Stempelkörper 6 weist eine niedrige Reibung auf. Dadurch kann der Metall-Kunststoff-Verbund 20 auch im Bereich der verformungswirksamen Oberfläche der Stempelkörper 6 fließen. Die Verformung wird z.B. bis zu mindestens 100% der endgültigen Tiefe der Vertiefung durchgeführt.

Die Figur 4, eine Draufsicht auf eine Matrize 1, zeigt den Randbereich 11 und den Schulterbereich 13. Der Randbereich 11 kann ein Rauheitsmuster 9 aufweisen. Der Schulterbereich 13 liegt gegenüber dem Randbereich 11 um 0,01 bis 10 mm tiefer. Der Schulterbereich 13, ist in vorteilhafter Ausführungsform teil- und insbesondere vollflächig mit dem beschriebenen Belag oder Schicht 3 niedriger Reibung abgedeckt. Im Schulterbereich 13 sind beispielhaft in regelmässiger Anordnung die Gesenköffnungen 8 eingezeichnet. Es handelt sich in der Regel um Bohrungen, d.h. Öffnungen oder Ausnehmungen runden Querschnittes oder aber auch um Öffnungen ovalen Querschnittes. Auch Öffnungen polygonalen Querschnittes, wie z.B. rechteckige, quadratische oder sechseckige Öffnungen, ohne weiteres zu verwirklichen.

In Figur 5 ist ein Niederhalter 5 in der Draufsicht abgebildet. Die gegen die Matrize und den beim Herstellungsprozess dazwischen zu liegen kommenden Verbund gerichtete Oberfläche 14 des Niederhalters 5 kann plan sein. Über die Berührungsflächen, die sich durch den Randbereich 12 des Niederhalters 5 und den Randbereich 11 der Matrize 1 ausbilden, wird in Arbeitsstellung der Verbund in der Weise festgeklammt, dass der Verbund nicht fließen oder sich verstrecken kann. Der Niederhalter 5 kann anstelle der planen Oberfläche auch einen Randbereich 12 und einen innerhalb des Randbereiches liegenden vertieften Bereich aufweisen oder der Niederhalter kann im wesentlichen nur aus dem Randbereich bestehen, d.h. einen Ring darstellen.

Im Randbereich 12 des Niederhalters 5 kann ein teil- oder vollflächiges Rauheitsmuster angeordnet sein. Anstatt oder in Kombination mit einem Rauheitsmuster können am Niederhalter Leisten aus einem elastischen Material, wie Gummi etc., angeordnet sein, wobei diese Leisten die Klemmwirkung verstärken. Der Randbereich des Niederhalters 5 ist zweckmässig gegengleich zum Randbereich 11 der Matrize 1 angeordnet und beide Randbereiche 11, 12 haben im wesentlichen die gleichen Abmessungen.

35

Der Niederhalter 5 weist eine Mehrzahl von Öffnungen 7 oder Ausnehmungen, in vorliegendem Falle Bohrungen, auf. Die Bohrungen 7 werden vom Stempel, resp. von Stempelkörpern

durchdrungen und entsprechend sind die Bohrungen in gleicher Lage und Anordnung und zumindest annähernd gleicher Grösse wie die Gesenköffnungen 8 in der Matrize 1.

Die Linien A-A in Figur 4 und B-B in Figur 5 deuten die Stelle des in den Figuren 2 und 3 gezeigten Querschnittes durch die Matrize 1 und Niederhalter 5 an.

In Figur 6 ist das vorliegende Verfahren vereinfacht schematisch dargestellt. Ein Metall-Kunststoff-Verbund 20 wird von einer Rolle 23 abgerollt und einem ersten Stempel mit Stempelkörpern 6' und anschliessend einem zweiten Stempel mit Stempelkörpern 6'' zugeführt. Dem Metall-Kunststoff-Verbund 20 werden dabei in zwei Stufen die Vertiefungen eingeformt und es entstehen die Formpackungen. Anschliessend werden die Formpackungen mit den Inhaltstoffen 22 befüllt. Danach kann kontinuierlich durch aufsiegeln oder dergl. eine Deckelfolie 21, die von einer Vorratsrolle 24 abgerollt wird, auf den Formpackungen angebracht werden. Die endlosen Formpackungen lassen sich dann zu den gewünschten Packungsgrösse ablängen.

In Figuren 7 und 8 wird eine weitere Variante des erfindungsgemässen Verfahrens in zweistufiger Ausführung gezeigt, wobei die Vorrichtung im Schnitt dargestellt ist. Es sind die Matrize 1, der Niederhalter 5 und der Stempel 6. Weitere Einzelheiten und deren Bezeichnungen lassen sich entsprechend den Figuren 2 und 3 entnehmen. Im Schulterbereich 13 der Matrize 1 ist eine Schicht 3 angeordnet. Die Schicht 3 ist in Figuren 7 und 8 schraffiert eingezeichnet. Die Schicht 3 ist die Schicht aus einem Werkstoff mit niedriger Reibung, wie aus Figuren 2 und 3 bekannt. In der Figur 7 ist ein erster Verfahrensschritt gezeigt. Der Metall-Kunststoff-Verbund 20 wird durch die Stempel 6 verformt. Die Stempel 6 stellen eine bauliche Einheit dar und sind beispielhaft zweiteilig ausgeführt. Ein hohlzylinderförmiger Stempel 25, mit -- in der Draufsicht -- Ringform und einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung, wird abgesenkt und es erfolgt eine Vorverformung des Metall-Kunststoff-Verbundes 20. Gemäss Figur 8 erfolgt die Endverformung des Metall-Kunststoff-Verbundes 20 in einem zweiten Schritt. Als Teil des Stempels 6 gleitet teleskopisch im Stempel 25 ein zylindrischer Stempel 26. Der Stempel 25 hat gemäss Figur 7 seine Endposition erreicht und verbleibt in der abgesenkten Lage. Der Stempel 26 gleitet teleskopartig aus dem Stempel 25 heraus und wird über den Stempel 25 hinaus abgesenkt. Dabei verformt der Stempel 26 mit seiner verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung den Metall-Kunststoff-Verbund 20 vorteilhaft bis über 100% der angestrebten Verformungstiefe.

Die Figur 9 zeigt einen einteiligen Stempel 6 der aus Materialien verschiedener Reibung 27, 28, 29 gefertigt ist. Entsprechend weist der Stempel 6 an der verformungswirksamen Ober-

fläche 30 eine höhere Reibung auf als an der verformungswirksamen Oberfläche 31. Die verformungswirksame Oberfläche 32 hat wiederum eine niedrigere Reibung als die verformungswirksamen Oberfläche 31.

- 5 In vorliegend bildlich dargestellter Ausführungsform wird eine verhältnismässig kleine Matrize gezeigt. Es ist auch möglich Matrizen nach vorliegender Erfindung zu gestalten, deren Schulterbereich durch Quer- und /oder Längsstege unterteilt ist. Im Bereich dieser Stege wird der Metall-Kunststoff-Verbund vom Niederhalter klemmend festgehalten. Damit gelingt es beispielsweise mit einer Matrize und mit einem Stempelhub eine Mehrzahl von Form-
- 10 packungen zu erzeugen. Nach der Verformung können die gleichzeitig gefertigten Formpackungen z.B. durch Trennschnitte entlang den Stegbereichen aufgeteilt werden.

Patentansprüche

1. Verfahren zum Herstellen von kaltverformten Formpackungen mit wenigstens einer Vertiefung, aus einem Metall-Kunststoff-Verbund, wobei der Verbund zwischen einem
5 Niederhalter und einer Matrize festgehalten wird und die Matrize wenigstens eine Gesenköffnung aufweist und in die Gesenköffnungen der Matrize ein Stempel vorgetrieben und dabei der Verbund zu der Formpackung mit einer oder mehreren Vertiefungen verformt wird,
10 dadurch gekennzeichnet, dass
die Matrize 1 und der Niederhalter 5 einen einander gegenüberliegenden Randbereich 11,12 aufweisen und die Matrize 1 innerhalb des Randbereiches 11 einen Schulterbereich 13, welcher die Gesenköffnung 8 oder die Gesenköffnungen 8 umgibt, aufweist
15 und die Oberfläche des Schulterbereiches 13 um 0,01 bis 10 mm tiefer liegt als die Oberfläche des Randbereiches 11 der Matrize 1 und ein erster Stempel 6 oder erste Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung den Metall-Kunststoff-Verbund in einem oder mehreren Schritten bis zu 100 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vorverformen und anschliessend mit einem zweiten Stempel 6
20 oder Stempeln 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung der vorverformte Metall-Kunststoff-Verbund in einem oder mehreren Schritten bis zu wenigstens 100 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen verformt wird.
2. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der erste Stempel 6 oder erste Stempel 6 in einem ersten Schritt bis 90 %, zweckmässig bis zu 70 % und vorteilhaft bis zu 50 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vorgetrieben werden und anschliessend in einem zweiten Schritt ein zweiter Stempel oder zweite Stempel auf 100 % bis 115 % und vorteilhaft auf 103 % bis 110 % der endgültigen Tiefe der Vertiefungen vorgetrieben.
25
30
3. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung zwischen Verbund 20 und Stempeloberfläche eine höhere Reibung aufweist, als der Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung.
35

4. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass mittels einer Matrize 1 und einem Niederhalter 5 der Verbund 20 festgelegt wird und mittels zwei oder mehrerer ineinander teleskopisch gleitender Stempel 6, die nacheinander in die Gesenköffnungen 8 einer Matrize 1 abgesenkt werden, der Verbund 20 verformt wird.
5. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, dass ein erster Stempel 25 in Ringform und insbesondere mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung, abgesenkt wird und in der Matrize 1 eine Vorverformung des Verbundmaterials 20 bewirkt und der erste Stempel 25 in seiner Vorverformungsposition belassen wird und ein zweiter zylinderrörmiger Stempel 26, der teleskopisch im ersten ringförmigen Stempel 25 gleitet und eine verformungswirksame Oberfläche niedriger Reibung aufweist, anschliessend abgesenkt wird und die Endverformung des Verbundmaterials 20 bewirkt.
6. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass mittels einer Matrize 1 und einem Niederhalter 5 der Verbund 20 festgelegt wird und zwei oder mehrere Stempeln 6, die nacheinander in die Gesenköffnungen 8 einer Matrize 1 abgesenkt und wieder angehoben werden, der Verbund 20 verformt wird.
7. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass die Stempel 6 oder die Stempelkörper 6 an ihren verformungswirksamen Oberflächen eine unterschiedliche Reibung aufweisen und ein erster Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche hoher Reibung eingesetzt wird und dieser Stempel 6 zurückgezogen wird und anschliessend ein zweiter Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche niedriger Reibung eingesetzt wird oder dass drei und mehr Stempel 6 mit einer verformungswirksamen Oberfläche mit zwei verschiedenen Reibungen oder mit graduell gestuft abnehmender Reibung eingesetzt werden.
8. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass mehrere Matrizen 1 mit ihren Niederhaltern 5 nacheinander angeordnet sind und jede der Matrizen 1 einen Stempel 6 zugeordnet hat und der Verbund 20 taktweise von Matrize 1 zu Matrize 1 verschoben wird und der Verbund 20 wenigstens in einer Matrize 1 vorverformt und der vorverformte Verbund 20 auf die nächstfolgende Matrize 1 verschoben und in der letzten Matrize 1 endverformt wird.

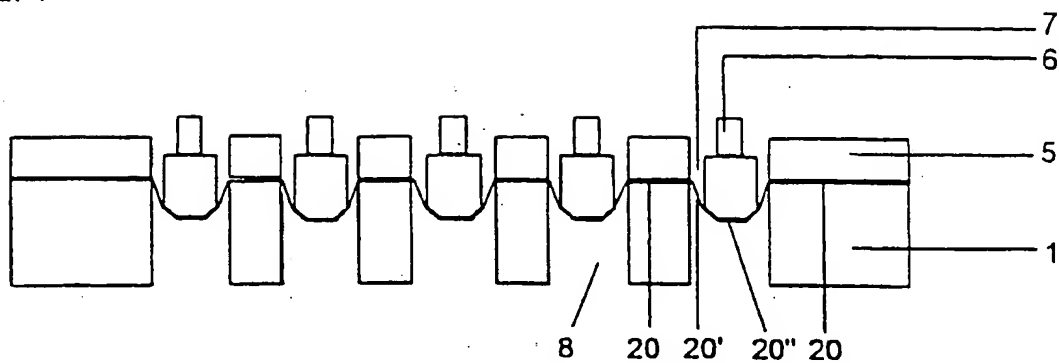
9. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass zwei Matrizen 1 mit ihren Niederhaltern 5 nacheinander angeordnet sind und jede der Matrizen 1 einen Stempel 6 zugeordnet hat und der Verbund 20 taktweise von Matrice 1 zu Matrice 1 verschoben wird und der Verbund 20 in der ersten Matrice 1 vorverformt und der vorverformte Verbund 20 auf die zweite Matrice 1 verschoben und in der zweiten Matrice 1 endverformt wird.
10. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass bei mehreren nacheinander folgenden Matrizen 1 bei den zugehörigen Stempeln 6 die verformungswirksame Oberfläche des ersten Stempels 6 eine hohe Reibung und die des letzten Stempels 6 eine niedrige Reibung aufweist und dass bei mehreren nacheinander folgenden Matrizen 1 bei den zugehörigen Stempeln 6 die Reibung der verformungswirksame Oberfläche in einer ersten Gruppe von Stempeln 6 eine hohe Reibung und einer zweiten Gruppe von Stempeln 6 eine niedrige Reibung aufweist oder die Reibung über die einzelnen Stempel 6 graduell abgesenkt wird.
11. Verfahren zur Herstellung von kaltverformten Formpackungen nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass bei zwei nacheinander folgenden Matrizen 1 bei den zugehörigen Stempeln 6 die verformungswirksame Oberfläche des ersten Stempels 6 eine hohe Reibung und die des zweiten Stempels 6 eine niedrige Reibung aufweist.
12. Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Matrizen 1 und die Niederhalter 5 einander gegenüberliegende Randbereiche 11, 12 aufweisen, die den Verbund 20 klemmend und unverstreckbar zwischen dem Matrizenrand 11 und dem Niederhalterrand 12 festlegen und Stempeln 6, die den Verbund 20 über die Schultern 13 der Matrice 1 in Gesenköffnungen 8, die sich innerhalb eines Schulterbereiches 11 in der Matrice 1 befinden, ziehen, wobei die Oberfläche 3 des Schulterbereiches 13 gegenüber dem Randbereich 11 der Matrice 1 um 0,01 bis 10 mm tiefer liegt und der Verbund 20 über die Oberfläche 3 des Schulterbereiches 13 gleitend oder fließend gezogen und/oder gestreckt wird.
13. Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens nach Anspruch 12, dadurch gekennzeichnet, dass die Oberfläche 3 des Schulterbereiches 13 der Matrice 1 um 0,1 bis 2,0 mm, vorzugsweise 0,15 bis 0,3 mm, tiefer liegt als die Oberfläche des Randbereiches 11 der Matrice 1.

14. Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens nach Anspruch 12, dadurch gekennzeichnet, dass die Schulterbereiche 11 der Matrize 1 ganz oder teilweise mit einer Oberflächenschicht 3 niedriger Reibung, vorzugsweise einer Reibung von 0,3 bis 2,1, bedeckt sind.
- 5
15. Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens nach Anspruch 12, dadurch gekennzeichnet, dass die verformungswirksame Oberfläche des Stempels 6 mit hoher Reibung Stahl, Polyacetal (POM), Polyethylen, Gummi, Hartgummi, Kautschuke oder Acrylpolymerisate enthält oder daraus besteht.
- 10
16. Vorrichtung zur Durchführung des Verfahrens nach Anspruch 12, dadurch gekennzeichnet, dass die verformungswirksame Oberfläche des Stempels 6 mit niedriger Reibung Polytetrafluorethylen, Polyoxymethylen, Polyethylen oder Polyethylenterephthalat enthält oder daraus besteht.
- 15
17. Kaltverformte Formpackung, hergestellt nach dem Verfahren gemäss Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die Formpackung aus einem Metall-Kunststoff-Verbund ist.
- 20
18. Kaltverformte Formpackung, hergestellt nach dem Verfahren gemäss Anspruch 17, dadurch gekennzeichnet, dass die Formpackung aus einem Metall-Kunststoff-Verbund 20 des Aufbaues, enthaltend
- 25
- oPA 25 / Al 45 / PVC 60 oder
oPA 25 / Al 45 / oPA 25 oder
Al 120 / PP 50 oder
oPA 25 / Al 60 / PE 50 oder
oPA 25 / Al 60 / PP 60 oder
oPA 25 / Al 45 / PVC 100 oder
oPA 25 / Al 60 / PVC 60 oder
- 30
- oPA 25 / Al 45 / PE-beschichtet oder
oPA 25 / Al 45 / cPA 25 oder
oPA 25 / Al 60 / PVC 100 oder
oPA 25 / Al 60 / oPA 25 / EAA 50,
- 35
- wobei oPA für orientiertes Polyamid, cPA für gegossenes (cast) Polyamid, PVC für Polyvinylchlorid, PE für Polyethylen, PP für Polypropylen, EAA für Ethylenacrylsäure und Al für Aluminium steht und die Ziffern für die Schicht-, resp. Foliendicke in µm stehen, ist.

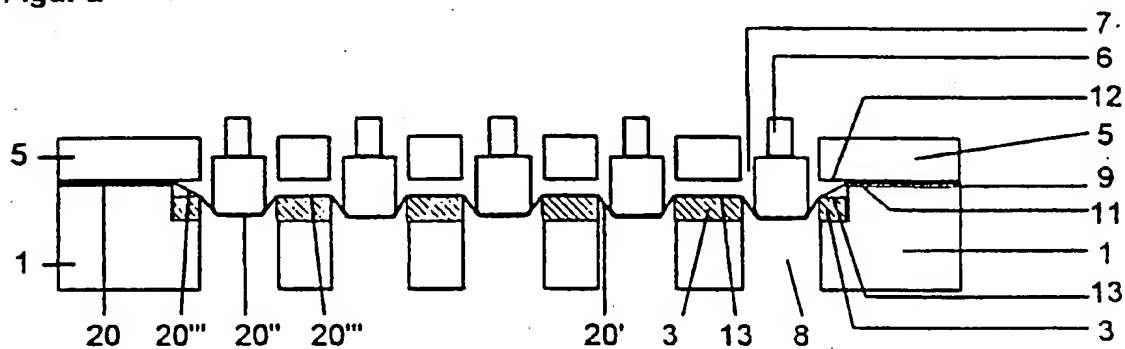
19. Verwendung der kaltverformten Formpackung gemäss Anspruch 1 als Behältnis zur vereinzelt Aufnahme von stückförmigen Füllgütern in den Vertiefungen.

Figur 1

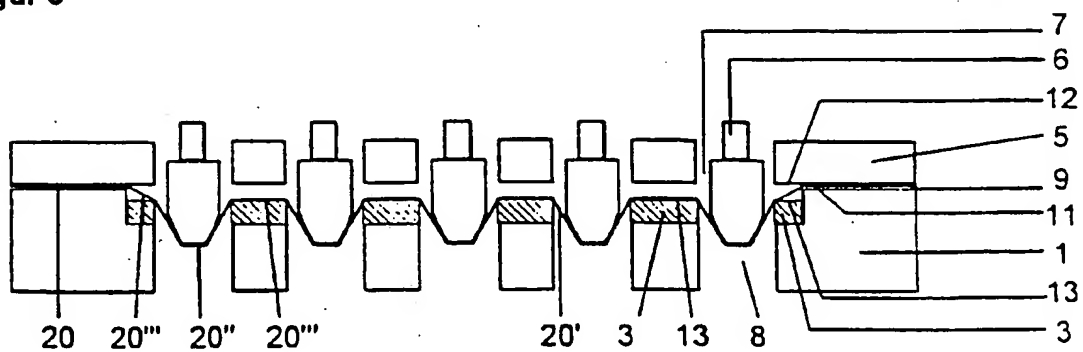
1/4



Figur 2

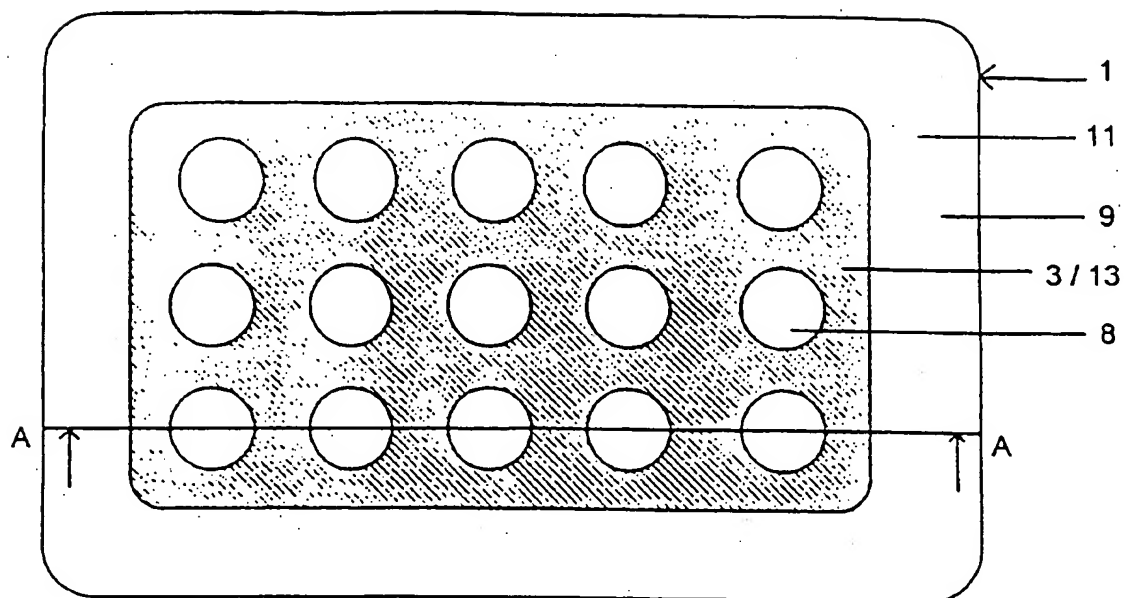


Figur 3

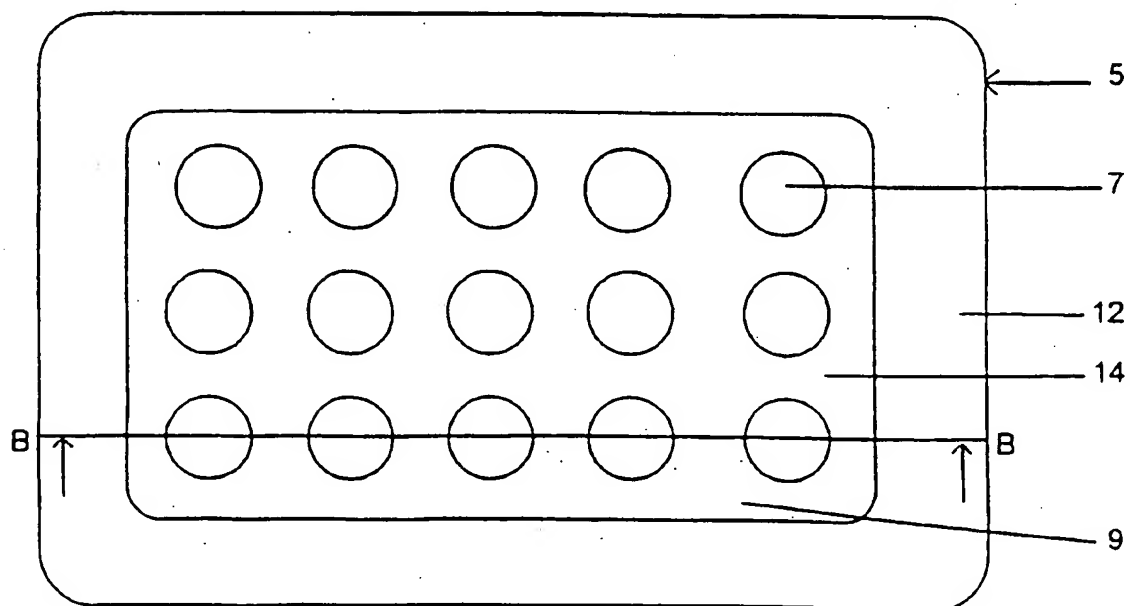


Figur 4

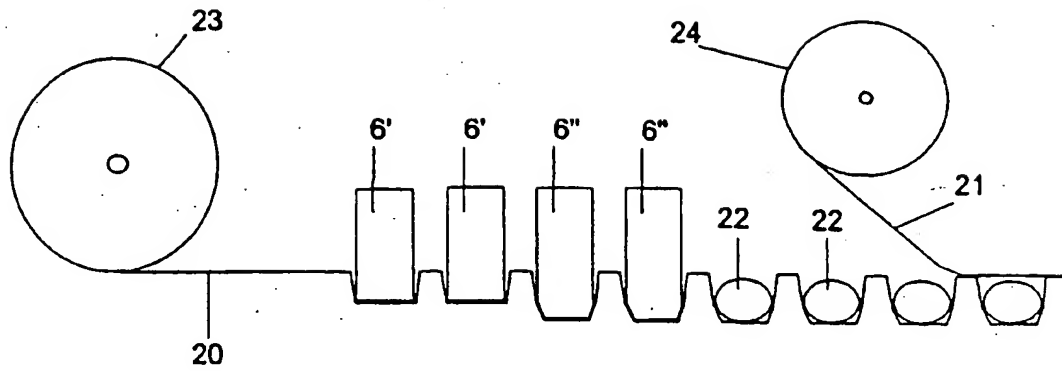
2/4



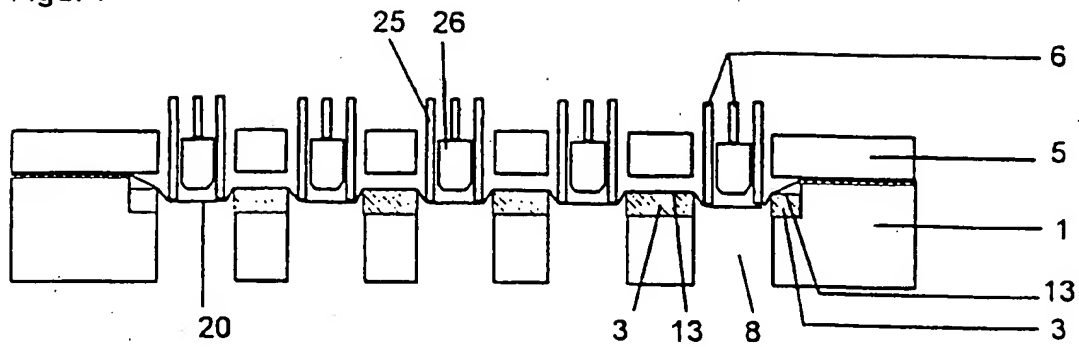
Figur 5



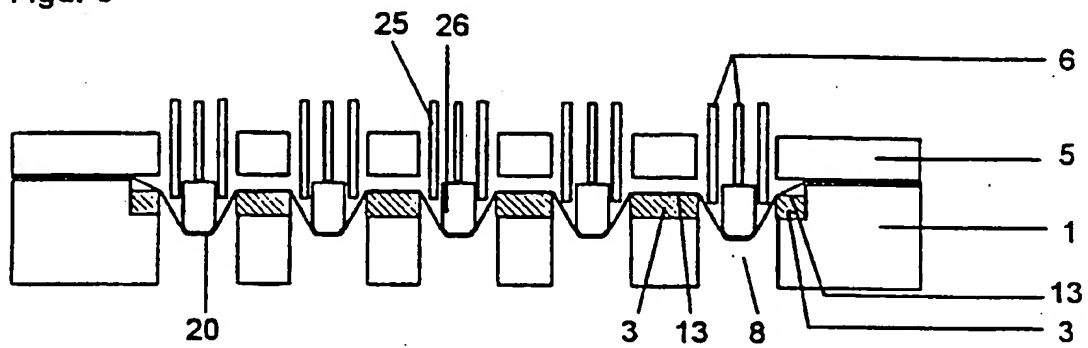
Figur 6



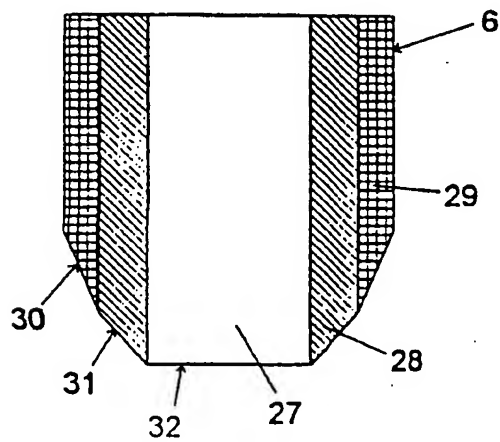
Figur 7



Figur 8



Figur 9



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No.
PCT/CH 96/00427

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC 6 B29C51/14 B29C51/08 B29C51/04

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

IPC 6 B29C

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	DE 23 21 980 A (BOSCH VERPACKUNGSMASCHINEN) 21 November 1974 see page 3, paragraph 1 - paragraph 3 see page 4, paragraph 2 - page 6, paragraph 2; figure ---	1,12-14, 16-19
A	US 4 563 325 A (COFFMAN PAUL M) 7 January 1986 see column 7, line 10 - line 14; figures ---	1,12,13, 17,18
A	EP 0 563 934 A (THOMAE GMBH DR K) 6 October 1993 see figures ---	1,12, 17-19
A	EP 0 455 584 A (ALUSUISSE LONZA SERVICES AG) 6 November 1991 see page 3; claims 1,2; figures -----	1,12,17, 18

☐ Further documents are listed in the continuation of box C.

☒ Patent family members are listed in annex.

* Special categories of cited documents:

- *A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- *E* earlier document but published on or after the international filing date
- *L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- *O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- *P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

T later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

X document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

Y document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.

Z document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

4 February 1997

Date of mailing of the international search report

14. 02. 97

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+ 31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax (+ 31-70) 340-3016

Authorized officer

Kosicki, T

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

Inter. Application No

PCT/CH 96/00427

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
DE-A-2321980	21-11-74	NONE	
US-A-4563325	07-01-86	NONE	
EP-A-0563934	06-10-93	AU-A- 3566193	07-10-93
		CA-A- 2093287	04-10-93
		HU-A- 68553	27-04-95
		JP-A- 6039020	15-02-94
EP-A-0455584	06-11-91	CH-A- 681610	30-04-93
		CA-A- 2040364	27-10-91
		DE-D- 59104838	13-04-95
		JP-A- 4229224	18-08-92
		US-A- 5193265	16-03-93
		US-A- 5199595	06-04-93

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen

PCT/CH 96/00427

A. KLASSTIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES
IPK 6 B29C51/14 B29C51/08 B29C51/04

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)
IPK 6 B29C

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	DE 23 21 980 A (BOSCH VERPACKUNGSMASCHINEN) 21. November 1974 siehe Seite 3, Absatz 1 - Absatz 3 siehe Seite 4, Absatz 2 - Seite 6, Absatz 2; Abbildung ---	1, 12-14, 16-19
A	US 4 563 325 A (COFFMAN PAUL M) 7. Januar 1986 siehe Spalte 7, Zeile 10 - Zeile 14; Abbildungen ---	1, 12, 13, 17, 18
A	EP 0 563 934 A (THOMAE GMBH DR K) 6. Oktober 1993 siehe Abbildungen ---	1, 12, 17-19
A	EP 0 455 584 A (ALUSUISSE LONZA SERVICES AG) 6. November 1991 siehe Seite 3; Ansprüche 1, 2; Abbildungen -----	1, 12, 17, 18

☐

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen

☒

Siehe Anhang Patentfamilie

* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

* "A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

* "E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist

* "L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

* "O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

* "P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist

* "T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

* "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderscher Tätigkeit beruhend betrachtet werden

* "Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderscher Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist

* "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

4. Februar 1997

Absendedatum des internationalen Recherchenberichts

14. 02. 97

Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde

Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentuaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+ 31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax (+ 31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Kosicki, T

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Intern. des Aktenzeichens

PCT/CH 96/00427

Im Recherchenbericht angeführtes Patentedokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE-A-2321980	21-11-74	KEINE	
US-A-4563325	07-01-86	KEINE	
EP-A-0563934	06-10-93	AU-A- 3566193	07-10-93
		CA-A- 2093287	04-10-93
		HU-A- 68553	27-04-95
		JP-A- 6039020	15-02-94
EP-A-0455584	06-11-91	CH-A- 681610	30-04-93
		CA-A- 2040364	27-10-91
		DE-D- 59104838	13-04-95
		JP-A- 4229224	18-08-92
		US-A- 5193265	16-03-93
		US-A- 5199595	06-04-93